



ถังขยะอัจฉริยะ (Smart Waste Bins)

เสนอ

มูลนิธิเทคโนโลยีสารสนเทศตามพระราชดำริสมเด็จพระเทพรัตนราชสุดาฯ สยามบรมราชกุมารี
และสำนักงานพัฒนาวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยีแห่งชาติ (สวทช.)
ประจำปีการศึกษา ๒๕๖๖

โดย

นางสาวฐิตาพร แซ่เติน	ระดับชั้น มัธยมศึกษาปีที่ 4/3
นางสาวอาทิตยา คำภาลา	ระดับชั้น มัธยมศึกษาปีที่ 4/3
นางสาววิภาดา สกลโอฬาร	ระดับชั้น มัธยมศึกษาปีที่ 4/3

ครูที่ปรึกษา

นายสิงห์ สุจันทร์
นางกัลยาณี ดั่งสุวรรณ
นางดวงพร สุจันทร์

โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ ๕๖ จังหวัดน่าน
สังกัดสำนักบริหารงานการศึกษาพิเศษ
สำนักงานคณะกรรมการการศึกษาขั้นพื้นฐาน กระทรวงศึกษาธิการ

บทที่ 1

บทนำ

1. ความเป็นมาและความสำคัญ

การจัดการขยะเป็นองค์ประกอบสำคัญของการใช้ชีวิตในเมืองอย่างยั่งยืน ปริมาณขยะที่เพิ่มขึ้นที่เกิดจากกิจกรรมของมนุษย์พร้อมกับความซับซ้อนของวัสดุเหลือใช้ที่ทันสมัยสำหรับระบบการจัดการขยะแบบดั้งเดิม ระบบเหล่านี้ไม่เพียงพอ แต่ต้องรวบรวมและคัดแยกของเสียอย่างมีประสิทธิภาพ แต่ยังคงตรวจสอบให้แน่ใจว่าวัสดุถูกนำกลับมาใช้ใหม่รีไซเคิลหรือบำบัดเพื่อลดผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อมให้มากที่สุด การเพิ่มปัญญาประดิษฐ์ (AI) ในกระบวนการจัดการของเสียมีศักยภาพในการเพิ่มประสิทธิภาพลดต้นทุนและปรับปรุงความยั่งยืนได้อย่างมาก

AI สามารถใช้ในขั้นตอนต่าง ๆ ของการจัดการขยะ รวมถึงการรวบรวมการคัดแยก การแปรรูปและการรีไซเคิล ระบบอัจฉริยะสามารถเพิ่มประสิทธิภาพเส้นทางสำหรับรถเก็บขยะใช้อัลกอริทึมการเรียนรู้ของเครื่องเพื่อระบุและคัดแยกวัสดุเหลือใช้ประเภทต่างๆ และแม้แต่คาดการณ์รูปแบบการสร้างขยะเพื่อจัดสรรทรัพยากรได้ดีขึ้น ด้วยการใช้ประโยชน์จากความสามารถของ AI

ปัญหาขยะมูลฝอยในโรงเรียนถือเป็นปัญหาสิ่งแวดล้อมที่สำคัญที่เกิดขึ้นจากน้ำมือนักเรียนซึ่งมีปัญหาก็เกี่ยวเนื่องกันในหลายแง่มุม ไม่ว่าจะเป็นพฤติกรรมการบริโภคและการแยกขยะจากต้นทาง การจัดการขยะที่ไม่ได้มาตรฐานก่อให้เกิดมลพิษและไม่เกิดการนำกลับมาใช้ซ้ำ โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ 56 จังหวัดน่าน สังกัดสำนักบริหารงานการศึกษาพิเศษ เป็นโรงเรียนประจำกินนอน นักเรียนทุกคนใช้ชีวิตประจำวันอยู่ในโรงเรียน จึงส่งผลให้มีปริมาณขยะเป็นจำนวนมาก และการคัดแยกขยะยังไม่ประสบความสำเร็จ จึงต้องปลูกฝังวิถีการดำเนินชีวิตที่เป็นมิตรต่อสิ่งแวดล้อมให้กับนักเรียนซึ่งจะเติบโตเป็นอนาคตของชาติต่อไป จึงมีแนวคิดที่จะให้นักเรียนลดปริมาณขยะที่เกิดขึ้นในแต่ละวันลง โดยให้นักเรียนได้เรียนรู้จากการปฏิบัติจริง ฝึกการคัดแยกขยะที่สามารถนำกลับมาใช้ประโยชน์ใหม่ได้ วิธีการนี้นอกจากจะช่วยลดปริมาณขยะที่ต้องนำไปกำจัดได้แล้ว ยังเป็นการฝึกทักษะการทำงานให้กับนักเรียน และเป็นการเพิ่มมูลค่าให้กับสิ่งของอีกด้วย แต่เนื่องจากถังขยะที่มีอยู่นั้นก็ไม่มีลักษณะโดดเด่นอะไรที่จูงใจให้นักเรียนทิ้งขยะลงในถังขยะได้ถูกประเภท คณะผู้จัดทำจึงมีแนวคิดในการพัฒนานวัตกรรมที่เป็นระบบอัจฉริยะด้วยบอร์ดเทคโนโลยีสมองกลฝังตัว Arduino มีการใส่ปัญญาประดิษฐ์ (AI) เข้าไป นำเทคโนโลยีการจดจำรูปภาพ (image recognition) เพื่อช่วยในการแยกประเภทขยะ เพื่อให้เกิดการทิ้งขยะแต่ละประเภทลงในถังที่ถูกต้อง มาใช้เป็นเครื่องมือในการควบคุมระบบคัดแยกขยะอัตโนมัติ ภายใต้โครงการถังขยะอัจฉริยะ (Smart Waste Bins) ที่มีความทันสมัยยิ่งขึ้น สะดวกสบายในการทิ้งขยะ และเป็นที่ดึงดูดความสนใจให้กับนักเรียนในการนำขยะมาทิ้งลงถังได้ถูกประเภท

2. วัตถุประสงค์ของโครงการ

- เพื่อใช้บอร์ดเทคโนโลยีสมองกลฝังตัว Arduino ปัญญาประดิษฐ์ (AI) และนำเทคโนโลยีการจดจำรูปภาพ (image recognition) ในการสร้างถังขยะเปิด-ปิดอัตโนมัติ

3. ขอบเขตการวิจัย

ถังขยะจะคัดแยกวัสดุได้เพียง 4 ประเภทเท่านั้น คือ ขยะทั่วไป กระดาษ ขวดน้ำ และขยะย่อยสลาย ซึ่งถังขยะนี้ยังเป็นเพียงแบบจำลองเท่านั้น

3.1 นิยามเชิงปฏิบัติการ

- บอร์ด Arduino เป็นไมโครคอนโทรลเลอร์ ที่สามารถอ่านอินพุตจากตัวตรวจจับแสง, ใช้นิ้วกดบนปุ่ม หรือส่งข้อความไปยัง Twitter และเปลี่ยนเป็นเอาต์พุตเปิดใช้งานมอเตอร์, เปิดไฟ LED หรือเผยแพร่ข้อมูลไปยังระบบอินเทอร์เน็ตได้อีกด้วย ซึ่งผู้ใช้งานสามารถควบคุมบอร์ดว่าต้องทำอะไร โดยส่งชุดคำสั่งไปยังไมโครคอนโทรลเลอร์บนบอร์ด ในการทำเช่นนั้นคุณต้องใช้ภาษา Arduino ซึ่งมีคำสั่งเพิ่มขึ้นมาเพื่อเขียนในรูปแบบภาษา C++ และใช้ซอฟต์แวร์ Arduino IDE เป็นหลักในการประมวลผล

3.2 เนื้อหา

3.2.1 การออกแบบระบบศึกษาการทำงานของเซ็นเซอร์และอุปกรณ์ต่างๆ ที่ใช้วงจรไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์

3.2.2 การเขียนโปรแกรมให้สามารถทำงานได้โดยควบคุมระบบการทำงานผ่านบอร์ด Arduino และการใช้ซอฟต์แวร์ Arduino IDE

3.3 ตัวแปร

3.3.1 ตัวแปรต้น

- บอร์ด Arduino และการใช้ซอฟต์แวร์ Arduino IDE ปัญญาประดิษฐ์ (AI) และเทคโนโลยีการจดจำรูปภาพ (image recognition)

3.3.2 ตัวแปรตาม

- ถังขยะสามารถ เปิด-ปิด ตามประเภทขยะได้โดยอัตโนมัติ

3.4. กลุ่มเป้าหมาย

- นักเรียน โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ 56 จังหวัดน่าน

3.5. สถานที่

- โรงเรียนราชประชานุเคราะห์ 56 จังหวัดน่าน

3.6. ระยะเวลา

- ปีการศึกษา 2566

บทที่ 2

ทวนวรรณกรรม

การจัดทำโครงงาน **ถังขยะอัจฉริยะ : Smart Waste Bins** คณะผู้ศึกษาได้ค้นคว้า รวบรวม ข้อมูลจากเอกสารที่เกี่ยวข้องและจากเว็บไซต์บนเครือข่ายอินเทอร์เน็ตเพื่อใช้เป็นแนวทางในการจัดทำโครงงาน ดังนี้

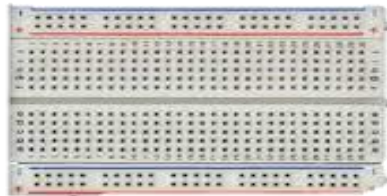
เอกสารและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

สำหรับ Hardware ที่ใช้ในการพัฒนาจะประกอบไปด้วย

1. **Arduino uno** เป็นบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ตระกูล AVR ที่มีการพัฒนาแบบ Open Source คือมีการเปิดเผยข้อมูลทั้งด้าน Hardware และ Software ตัว บอร์ด Arduino ถูกออกแบบมาให้ ใช้งานได้ง่าย ดังนั้นจึงเหมาะสำหรับผู้เริ่มต้นศึกษา



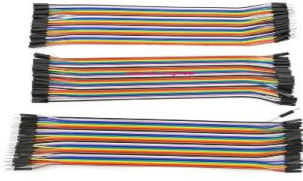
2. **โพรโทบอร์ด (protoboard)** เป็นอุปกรณ์ที่จะช่วยให้สามารถเชื่อมต่อวงจรเพื่อทดลองง่ายขึ้น ลักษณะของบอร์ดจะเป็นพลาสติกมีรูจำนวนมาก ภายใต้รูเหล่านั้นจะมีการเชื่อมต่อถึงกันอย่างมีรูปแบบ เมื่อนำอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์มาเสียบ จะทำให้พลังงานไฟฟ้าสามารถไหลจากอุปกรณ์หนึ่งไปยังอุปกรณ์หนึ่งได้ ผ่านรูที่มีการเชื่อมต่อกันด้านล่าง พื้นที่การเชื่อมต่อกันของโพรโตบอร์ด



3. **เซอร์โวมอเตอร์ Servo Motor** เป็นอุปกรณ์ที่สามารถควบคุมเครื่องจักรกล หรือระบบการทำงานนั้นๆ ให้เป็นไปตามความต้องการ เช่น ควบคุมความเร็ว (Speed) , ควบคุมแรงบิด (Torque) , ควบคุมแรงตำแหน่ง (Position) โดยให้ผลลัพธ์ตามความต้องการที่มีความแม่นยำสูง เซอร์โวมอเตอร์(ส่วนใหญ่) ใช้แรงดันไฟฟ้า 5V และมีองศาการหมุนที่ 0 ถึงประมาณ 200 องศา (ยกเว้นมีการดัดแปลงให้หมุน 360 องศา)



4. สายต่อจัมเปอร์ (Jumpers) คือสายไฟที่มีหัวเสียบกับเข้ากับบอร์ดทดลอง บอร์ด Arduino Nodemcu ใช้สำหรับเสียบหรือต่อวงจรเชื่อมต่อวงจร ให้วงจรเชื่อมต่อเข้าหากัน เพื่อนำสัญญาณหรือแรงดันป้อนไปยังบอร์ด Arduino



บทที่ 3

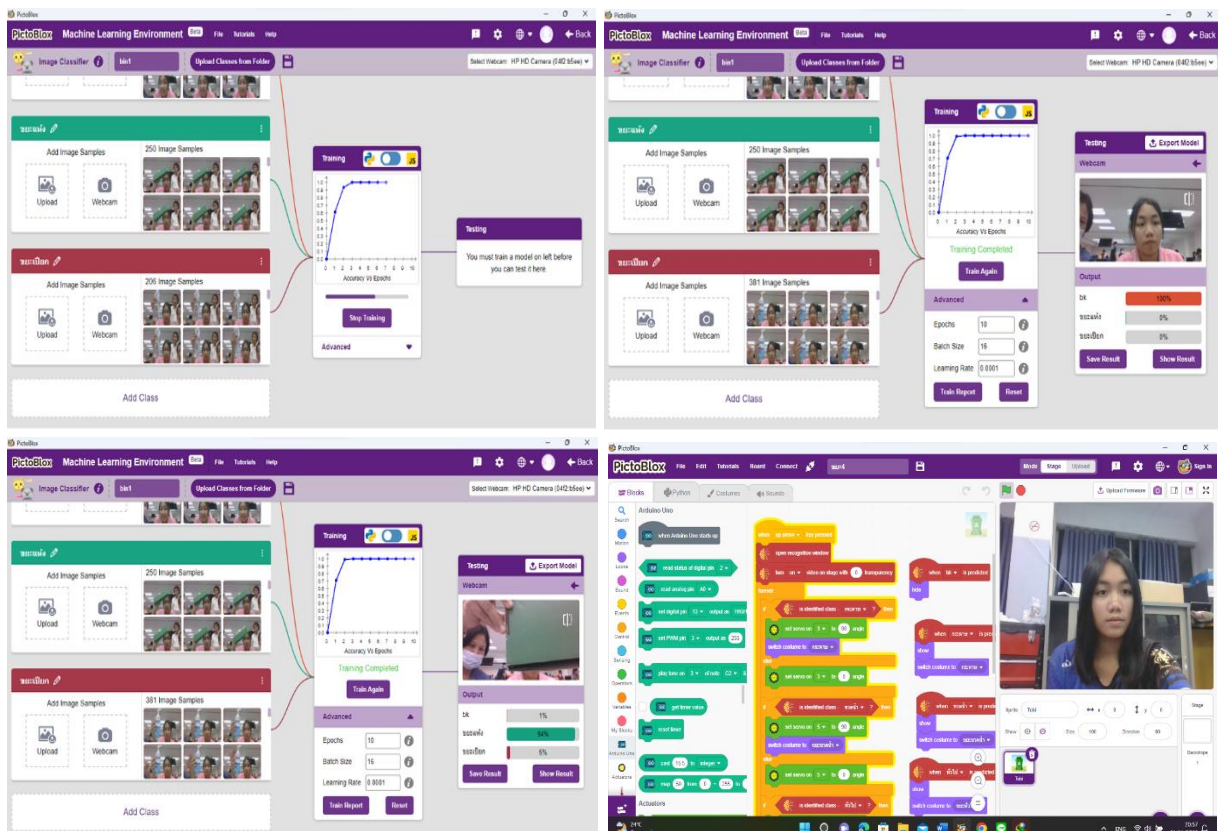
วิธีการดำเนินการวิจัย

วิธีดำเนินงาน

- ถึงขยะอัจฉริยะ (smart waste bins) การเขียนโปรแกรมให้สามารถทำงานได้โดยควบคุมระบบการทำงานผ่านบอร์ด Arduino และการใช้ซอฟต์แวร์ Arduino IDE ,Servo Motor และมีการใส่ปัญญาประดิษฐ์ (AI) เข้าไปเพื่อช่วยส่งเสริมการทดสอบการคัดแยกประเภทขยะ ร่วมกับเทคโนโลยีการจดจำรูปภาพ (image recognition) และอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์อื่นๆ

- ขั้นตอนการทำงาน คือ กล้องจะเก็บภาพขยะประเภทต่างๆ มาวิเคราะห์ ทำให้สามารถตรวจจับและแยกความแตกต่างของ สี รูปร่าง บรรจุภัณฑ์ของขยะประเภทต่างๆ ได้อย่างถูกต้องและแม่นยำกว่าการแยกขยะของมนุษย์ และ AI ยังสามารถเรียนรู้บรรจุภัณฑ์ที่มีรูปร่างต่างๆ เพื่อให้คัดแยกได้อย่างง่ายดายยิ่งขึ้นด้วย

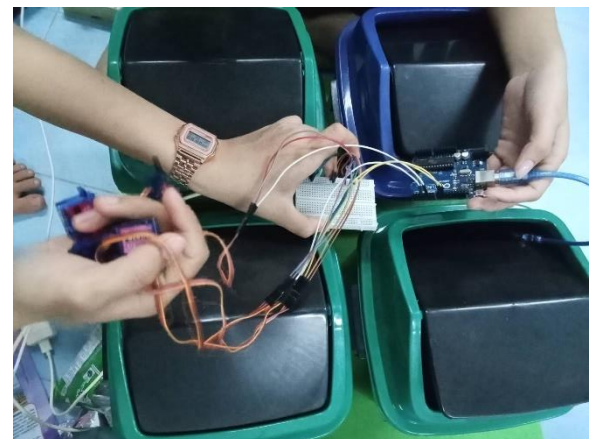
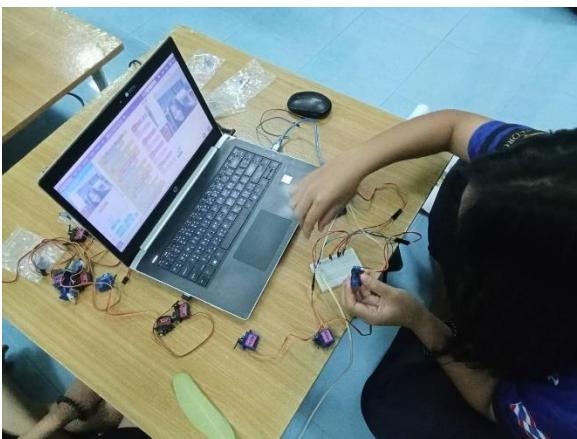
- วิธีการใช้งานก็คือ ทำการสแกนขยะ โดยใช้กล้องเว็บแคม (Webcam) เพื่อดูว่าขยะที่ถืออยู่ในมือ นั้นเป็นประเภทใด เมื่อโปรแกรมประมวลผลแล้วจะส่งข้อมูลไปยังบอร์ด Arduino uno คำสั่งที่เขียนในบอร์ด Arduino จะไปทำให้เซอร์โวมอเตอร์ Servo Motor เปิด-ปิด ถึงขยะตามประเภทขยะ (ตามคำสั่ง) อัตโนมัติ (ถึงขยะจะปิดอัตโนมัติเมื่อทิ้งขยะเสร็จ) โดยสัญญาณที่สั่งให้ Servo ทำงานเป็นสัญญาณ PWM (Pulse Width Modulation) ภายใน Servo จะมีตัวอ่านและประมวลผลค่าความกว้างของสัญญาณพัลส์ที่ส่งเข้ามาเพื่อแปลค่าเป็นตำแหน่งองศาที่ต้องการให้ Motor หมุนเคลื่อนที่ไปยังตำแหน่งนั้น



บทที่ 4 ผลการวิจัย

ผลการทดลอง

การทดสอบระบบและทดสอบการทำงานโดยแบ่งออกเป็น 3 การทดลอง คือ การทดลองตรวจจับของกล้องเว็บแคม (Webcam) ร่วมกับปัญญาประดิษฐ์ (AI) และเทคโนโลยีการจดจำรูปภาพ (image recognition), การทดลองสัญญาณเข้า Servo จากคำสั่งที่เขียนในบอร์ด Arduino uno, และการทดลองตรวจจับวัตถุแล้วเปิด - ปิดอัตโนมัติ จากการทดลองระบบอัตโนมัติดังกล่าวข้างต้น พบว่าวงจรทำงานเป็นไปตามหลักการ ดังรูปภาพ



บทที่ 5

สรุปผลการศึกษา อภิปรายผลและข้อเสนอแนะ

อภิปรายผล

โครงการนี้เป็นระบบเปิด-ปิดของกลไกให้ตรวจจับประเภทขยะที่กำหนด โดยทำการควบคุมสั่งการด้วยตัวควบคุม Arduino uno และควบคุมการเปิด-ปิดด้วย Servo โดยจ่ายไฟ 5 Vdc ให้กับตัวควบคุมในการทำงาน ตามลำดับ โดยมีการเขียนโปรแกรมสั่งการการทำงาน ของระบบตามความต้องการ Servo สามารถทำงานได้โดยรับสัญญาณจาก Arduino uno ที่ส่งข้อมูลตามคำสั่งที่เขียนไว้ให้เปิดปิดตามคำสั่งของระบบตามต้องการ ซึ่งโครงการนี้ได้มีการใส่ปัญญาประดิษฐ์ (AI) เข้าไปเพื่อช่วยส่งเสริมการทดสอบการคัดแยกประเภทขยะ ร่วมกับเทคโนโลยีการจดจำรูปภาพ (image recognition) ร่วมด้วย พบว่าระบบสามารถทำงานได้ตามหลักการ แต่ยังไม่สมบูรณ์แบบ 100 เปอร์เซ็นต์ เนื่องจากสภาพแวดล้อมที่เปลี่ยนไปมีผลต่อการทำงานของระบบปัญญาประดิษฐ์ (AI) เทคโนโลยีการจดจำรูปภาพ (image recognition)

ปัญหาและอุปสรรคในการทดลอง

1. ถังขยะอัจฉริยะนี้ยังเป็นเพียงแบบจำลอง ทำให้ไม่สามารถคัดแยกขยะได้อย่างเต็มประสิทธิภาพ อีกทั้งยังสามารถคัดแยกขยะได้เพียง 4 ประเภทเท่านั้น คือ ขยะทั่วไป ขยะย่อยสลาย ขวดน้ำ และกระดาษ
2. ถังขยะเปิด-ปิดอัตโนมัติด้วย Servo จากคำสั่งที่เขียนในบอร์ด Arduino uno จะต้องใช้ Servo ติดไว้ตรงขอบฝาถัง ซึ่งจะทำให้เป็นอุปสรรคต่อการเทถังขยะ และอาจทำให้วงจรการทำงานต่าง ๆ เสียหาย ต้องแก้ปัญหาโดยการใส่ถังขยะด้านในไว้แล้ว เราสามารถนำขยะไปทิ้งได้เลย
3. ถังขยะเปิด-ปิดอัตโนมัติด้วยระบบเซ็นเซอร์เกิดเต็มถังขยะจะเปิดไหม เราจะรู้ยังไงว่ามันเต็ม การแก้ปัญหา จะมีเซ็นเซอร์ตรวจจับขยะ ถ้าเกิดขยะเต็ม จะมีเสียงเตือน เราสามารถเปิดถังด้วยตัวเองเพื่อเอาถังขยะไปทิ้งได้เลย
4. ถังขยะเปิด-ปิดอัตโนมัติถ้าถังขยะมีขนาดใหญ่ขึ้น การแก้ปัญหา ใช้เซอร์โวที่ใหญ่ขึ้น แรงขึ้น

ข้อเสนอแนะ

1. ถ้านำถังขยะไปใช้งานจริงต้องมีการพัฒนาให้มีความสามารถป้องกันน้ำ ความชื้นได้ เพื่ออุปกรณ์ของเราจะได้ไม่เสียหาย
2. ควรพัฒนาและปรับปรุงชิ้นงานให้เป็นถังขยะที่ใช้ในชีวิตประจำวันได้จริง และเพิ่มชนิดของขยะที่คัดแยกให้มากขึ้น

เอกสารอ้างอิง

“ปัญหาการกำจัดขยะต้องจัดการเชิง บูรณาการ”. [ระบบออนไลน์] แหล่งที่มา

https://www.gotoknow.org/posts/6049_69

<http://arduino.cc/en/reference/servo> <http://ebldc.com/?p=48>

<http://www.pololu.com/blog/13/gettin-all-up-in-your-servos>

<http://learn.parallax.com/KickStart/900-00008> <https://www.sparkfun.com/tutorials/283>